

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

Bab ini akan memberikan kesimpulan serta saran dari sistem penembakan bola kedalam keranjang berdasarkan percobaan dan data pengamatan yang telah dilakukan.

V.1 Kesimpulan

Berikut ini adalah beberapa kesimpulan yang diperoleh berdasarkan data pengamatan dari percobaan yang telah dilakukan.

1. Sistem bekerja dengan baik pada jarak 20 hingga 60 cm dengan keberhasilan memasukkan bola sebesar 67 kali dari 80 kali lemparan atau persentase bola masuk kedalam keranjang adalah 83.75%
2. Semakin jauh jarak prototipe dengan sasaran, maka tingkat kesalahannya semakin besar.
3. Sensor jarak sangat terpengaruh dengan cahaya lingkungan di sekitarnya.

V.2 Saran

1. Sensor SHARP GP2D12 dapat diganti dengan sensor jarak lainnya seperti sensor ultrasonik sehingga tidak mudah terpengaruh dengan cahaya lingkungan dan lebih linear
2. Pengontrolan sudut sebaiknya menggunakan sensor, sehingga keberhasilan prototipe dalam memasukan bola ke dalam keranjang bias lebih besar.