

## BAB V

### KESIMPULAN DAN SARAN

#### 5.1 Kesimpulan

Dari hasil perancangan dan pembuatan robot *Surveillance* ini, dapat disimpulkan bahwa :

1. Robot *Surveillance* telah berhasil dibuat dengan menggunakan modul Arduino, modul *Bluetooth*, dan IP camera.
2. jarak jelajah pada robot terbatas, hanya sekitar 30 meter.
3. Robot berhasil mengikuti perintah yang dikirimkan oleh *user*

#### 5.2 Saran

Setelah merancang, membuat dan mengevaluasikan robot *surveillance* maka harapan ke depan robot ini dapat dikembangkan lagi:

1. Membuat dengan ukuran yang lebih ringkas.
2. Membuat dengan sistem yang lebih baik (rangkaian robot dan sistem kamera yang tidak terpisah).
3. Menggunakan teknologi *wireless* yang lebih baik (jarak jangkauan lebih jauh).