

# **BAB V**

## **KESIMPULAN DAN SARAN**

Bab ini merupakan bab penutup yang berisi kesimpulan hasil penelitian dan analisis dari masalah yang dihadapi serta saran bagi pihak yang terkait berkenaan dengan pembuatan POV (Persistence Of Vision) dalam Tugas Akhir ini.

### **V.1. Kesimpulan**

Kesimpulan yang didapat dari Tugas Akhir ini adalah :

1. Pembuatan POV (Persistence Of Vision) yang *programmable* dengan Atmega 8 sebagai pengendali LED pada POV dan Atmega 16 sebagai pengendali motor, berhasil direalisasikan.
2. Tampilan terlihat baik pada duty cycle=51,63% (kecepatan=960 rpm  $\pm$  2%) untuk POV dengan LED 3mm, sedangkan tampilan akan terlihat baik pada duty cycle=45,63% (kecepatan 815 rpm  $\pm$  3%) untuk POV dengan LED 5mm.
3. Perbedaan kecepatan putaran motor pada POV dengan LED 3mm dengan POV dengan LED 5mm disebabkan karena adanya perbedaan pada berat LED tersebut

### **V.2. Saran**

Saran yang dapat diberikan dalam Tugas Akhir ini adalah:

1. Agar putaran motor lebih stabil kecepatannya, digunakan sistem loop tertutup (closed loop).
2. Merancang program yang dapat menampilkan grafik, tampilan LED berjalan, dan juga tampil warna-warni.