

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

Bab ini berisi kesimpulan dari Tugas Akhir dan saran-saran yang perlu dilakukan untuk perbaikan di masa mendatang.

V.1 Kesimpulan

Dengan memperhatikan data pengamatan dan analisis pada bab sebelumnya, dapat disimpulkan bahwa:

1. Robot mobil berhasil menjejak pergerakan bola berdasarkan warna yang diinginkan dengan mempertahankan jarak tertentu.
2. Parameter kanal warna objek berbeda untuk tiap kecerahan lingkungan, oleh karena itu pada saat pengujian kecerahan lingkungan harus konstan. Kecerahan lingkungan yang berubah-ubah dapat mempengaruhi kinerja robot.
3. Pada kecerahan lingkungan yang rendah, CMUCam2+ tidak dapat membedakan objek yang dijejak dengan objek-objek lain di sekelilingnya.

V.1 Saran

Saran-saran yang dapat diberikan untuk perbaikan dan pengembangan dari realisasi sistem penjejak robot dengan pemandu bola berwarna adalah sebagai berikut:

1. Sistem dapat menjejak objek yang bervariasi, dengan bentuk dan fitur-fitur yang dimiliki objek lebih rumit.
2. Penambahan motor servo pada bagian kamera CMUCam2+, sehingga kamera dapat bergerak lebih bebas.