

DAFTAR PUSTAKA

1. Andrianto, Heri. 2008. Pemrograman Mikrokontroler AVR ATMEGA16 Menggunakan Bahasa C (Code Vision AVR). Bandung : Informatika.
2. Darmawan, Aan. 2005. Diktat Kuliah Dasar Komputer dan Pemrograman. Bandung : Jurusan Teknik Elektro, Universitas Kristen Maranatha.
3. K, Gandjar., RK, Filipus., TT Yohannes., S. Galih ., F, Akthur. Perancangan Bentuk Geometri dan Derajat Kebebasan dan Analisa Kestabilan Robot Humanoid “Makara 1”. Jakarta : Departemen Teknik Mesin, Universitas Indonesia.
4. Ogata, Katsuhiko.1996. Teknik Kontrol Automatik. Jilid 1 Edisi Kedua. Jakarta : Erlangga.
5. Sigit, Riyanto. *Robotika, Sensor, Dan Akutuator*, Edisi ke-1, Yogyakarta : Graha Ilmu 2007.
6. <http://digitallaboratory.wordpress.com/2010/01/22/sensor-ultrasonic-srf04/>
7. <http://digilib.petra.ac.id/viewer.php?page=1&submit.x=0&submit.y=0&qual=high&fname=jiunkpe/s1/elkt/2004/jiunkpe-ns-s1-2004-23498034-5155-robot-chapter2.pdf>
8. <http://nugroho.staff.uui.ac.id/2008/12/15/program-mikrokontroler-avr-untuk-sensor-srf04-menggunakan-cvavr/>
9. <http://www.britannica.com/EBchecked/topic-art/275376/45433/Comparison-of-the-pelvis-and-lower-limbs-of-a-chimpanzee>
10. <http://www.lynxmotion.com/images/html/build129.htm>
11. <http://www.lynxmotion.com/images/data/fsrguide.pdf>