

## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

Kesimpulan dan saran pada bab ini didasarkan pada hasil-hasil simulasi yang dilakukan.

#### **V.1 Kesimpulan**

Kesimpulan yang dapat diperoleh dari hasil simulasi dan analisa adalah:

1. Simulasi sesuai dengan output yang diharapkan, karena itu perangkat lunak berbasis diagram alir dapat digunakan untuk mengontrol robot.
2. Hasil akhir berupa simulasi yang belum dapat diimplementasikan secara langsung pada robot.

#### **V.2 Saran**

Adapun saran untuk pengembangan tugas akhir ini adalah:

1. Mengembangkan perangkat lunak sehingga blok diagram if dapat digunakan lebih dari satu blok.
2. Kapasitas diagram alir diperbanyak, sehingga dapat digunakan untuk merealisasikan program yang lebih kompleks.
3. Agar perangkat lunak dapat digunakan untuk mengendalikan robot diperlukan devais tambahan, seperti driver, ADC, DAC, dan lain-lain.