

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

V.1. Kesimpulan

Berdasarkan hasil pengamatan dan analisa yang telah dilakukan, dapat disimpulkan bahwa :

1. Simulasi sistem tracking pada Tugas Akhir ini memberikan performansi yang baik untuk pelacakan jarak dan pelacakan sudut, karena sistem tracking ini melakukan tracking pada koordinat target dan mengkompensasi komponen-komponen gerakan target yang dapat diprediksi.
2. Algoritma Kalman filter yang mengoptimasi *tracking*, merupakan faktor yang sangat penting untuk meningkatkan performansi sistem *tracking*.

V.2 Saran

Adapun saran yang dapat berguna bagi pengembangan Tugas Akhir ini selanjutnya adalah sebagai berikut

1. Pelacakan target tunggal lainnya dapat dilakukan di koordinat lain, misalnya koordinat tabung.
2. Untuk studi lebih lanjut, apabila sistem *tracking* ini dipergunakan untuk men-track banyak target, maka makin banyak parameter-parameter matriks kovarian *error* yang harus digunakan. Pada sistem *tracking* seperti ini, radar yang digunakan harus memakai sistem *multi beam phased-array* untuk dapat men-track target secara simultan.