

DAFTAR PUSTAKA

- Bekti, Samudra Harapan. *Pencarian Shortest Path Dinamik dengan Algoritma Bellman Based Flood Fill dan Implementasinya pada Robot Micromouse*: Institut Teknologi Bandung. 2009.
- Braunl, Thomas. *Embedded Robotics*. Berlin: Springer. 2006.
- Cook, David. *Intermediate Robot Building*. New York: Apress. 2010.
- Elshamarka, Ibrahim dan Abu Bakar Sayuti Saman. *Design and Implementation of a Robot for Maze-Solving using Flood-Fill Algorithm*: Universiti Teknologi Petronas. 2012.
- Fahmizal. *Robot Wall Follower dengan Kendali PID*. <https://fahmizaleeits.wordpress.com/2012/09/30/robot-wall-follower-dengan-kendali-pid/>, dikunjungi Juni 2014.
- Indrawan, Gede. *Perancangan dan Implementasi Kecerdasan Buatan Robot Pencari Jalur Berbasis Mikrokontroler Basic Stamp*: Universitas Indonesia. 2008.
- Lucas, G. W. *A Tutorial and Elementary Trajectory Model for the Differential Steering System of Robot Wheel Actuators*. <http://rossum.sourceforge.net/papers/DiffSteer/>, dikunjungi Juni 2014.
- Magnusson, Per. *Design of an H-Bridge*. http://axotron.se/index_en.php?page=34, dikunjungi Juni 2014.
- Mazidi, Muhammad Ali, Sarmad Niami, dan Sepehr Niami. *The AVR Microcontroller and Embedded System*. New Jersey: Prentice Hall. 2011.
- Rahman, Abdullah. M. N., Akhmad Hendriawan, dan Ressa Akbar. *Penerapan Algoritma Flood Fill untuk Menyelesaikan Maze pada Line Follower Robot*: Politeknik Elektronika Negeri Surabaya. 2010.
- Rizqiawan, Arwindra. *Sekilas Rotary Encoder*. <http://konversi.wordpress.com/2009/06/12/sekilas-rotary-encoder/>, dikunjungi Juni 2014.
- Scherz, Paul. *Practical Electronics for Inventors*. New York: McGraw-Hill. 2000.
- Schildt, Hebert. *The Complete Reference C++*. Osborne: McGraw-Hill. 2013.
- Sibigo, Riko. *Percobaan Photodiode*. <http://rikosibigo.blogspot.com/2013/04/percobaan-photodiode.html>, dikunjungi Juni 2014.