

## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

#### **5.1 Kesimpulan**

- Pembuatan alat pengendali kamera yang dapat menggerakkan kamera menggunakan sensor *accelerometer* berhasil direalisasikan.
- Pergerakan motor *servo* memiliki perbandingan kurang lebih 9 derajat pergerakan motor *servo* setiap perubahan 1 poin pada sensor *accelerometer*.

#### **5.2 Saran**

- Perancangan “Pengendali Kamera Menggunakan *Arduino* dan *Tablet Android*” sudah memberikan hasil yang baik, namun dengan penggunaan sensor yang lebih presisi maka pergerakan motor *servo* dapat lebih diperhalus.
- Alat bisa dikembangkan untuk pengendalian secara otomatis.
- Alat dapat diberi tambahan perangkat keamanan seperti rangkaian *infrared* untuk penglihatan malam serta sensor ultrasonik untuk mendeteksi apakah ada seseorang pada ruangan tersebut, agar pengguna dapat menerima peringatan.